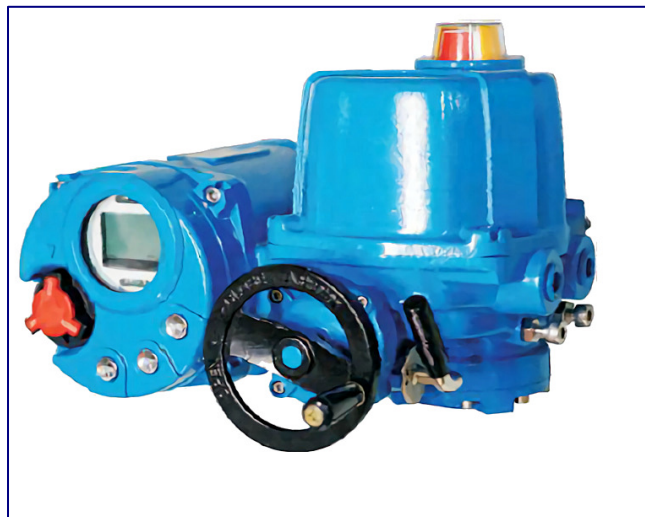


## БЛОК УПРАВЛЕНИЯ ЭЛЕКТРОПРИВОДОМ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫХ МЕХАНИЗМОВ БУИМ

### Основные особенности:

- установка непосредственно на приводе;
- бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;
- абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;
- электронный цифровой датчик момента;
- интерфейс RS-485 (протокол MODBUS RTU) с возможностью резервирования для подключения к АСУ ТП;
- пульт местного управления с возможностью механической блокировки;
- символьный дисплей для отображения информации о состоянии привода и режимов работы;
- измерение токов и напряжения питающей сети для защиты привода;
- внутренний гальванически развязанный нестабилизированный источник питания постоянного тока 24 В, 200 мА для внешних цепей;
- возможность подключения внешнего резервного источника питания на 24 В.



Электрическое питание БУИМ – трехфазная сеть переменного тока с номинальным напряжением 220/380В частотой (50+1)Гц. Потребляемая мощность БУИМ не более 15Вт.

### Электроприводы БИРС с интегральным блоком БУИМ

#### Функциональные особенности интеллектуального привода.

- Местное или дистанционное управление выходным органом привода с точной остановкой в любом заданном положении:
  - дистанционное управление аналоговым сигналом 4-20мА (позиционер);
  - дистанционное управление дискретным сигналом «открыть», «закрыть» «стоп»;
  - дистанционное управление цифровым сигналом (по интерфейсу RS-485);
  - установка выходного органа привода с уплотнением или без него;
- Автоматическое управление, регулирование:
  - встроенный ПИД-регулятор;
  - по аналоговым сигналам и сигналам обратной связи 4-20мА;
  - с заданием по интерфейсу RS-485.
- Индикация состояния электропривода, положения запорного органа, величины момента на валу, кодов неисправностей и параметров настройки на дисплее.
- Защитное отключение двигателя:
  - при превышении заданного момента на выходном органе электропривода;
  - при перегреве электродвигателя.
  - при обнаружении неисправности электропривода.

Рекомендуемая блок схема использования механизмов с БУИМ в качестве автоматического локального регулятора на рисунке 2, а также способы подключения к объектам регулирования на рисунке 1.

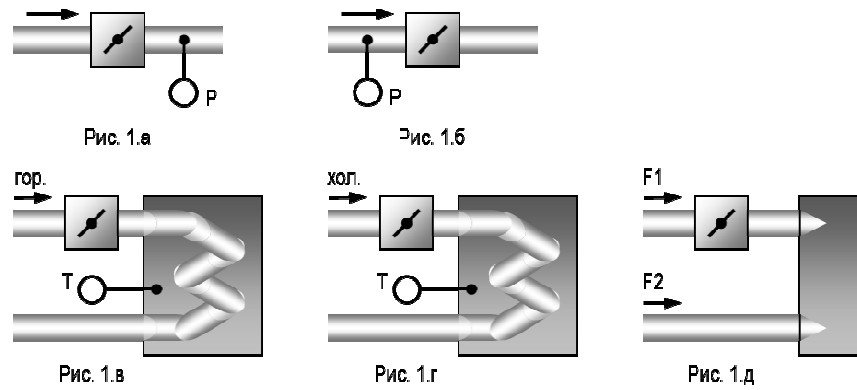


Рис. 1 Способы подключения механизмов с БУИМ к объектам регулирования

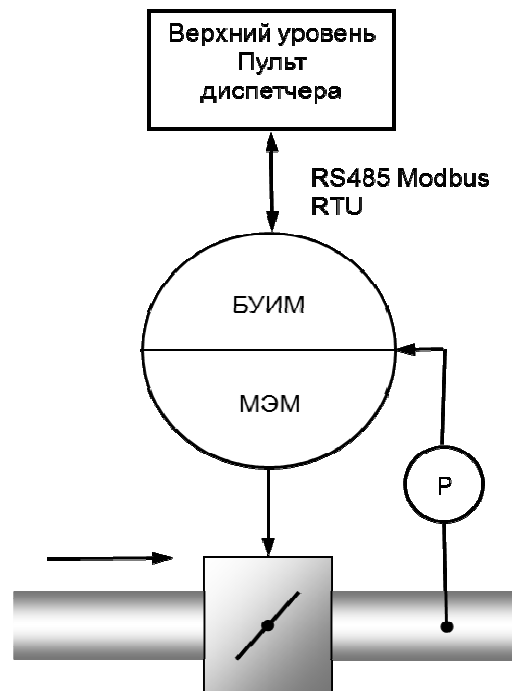


Рис. 2 Блок-схема использования механизмов с БУИМ